

Exercice N° 1 (5 pts) Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & a \\ a & 1 \end{pmatrix}$, $a \in \mathbb{R}$. On pose $(x, y)_a = \langle Ax, y \rangle$ où $\langle \cdot, \cdot \rangle$

est le produit scalaire usuel de \mathbb{R}^2 ($\langle Ax, y \rangle = y^T Ax$).

1- Pour quelles valeurs du réel a , $\langle \cdot, \cdot \rangle_a$ définit-il un produit scalaire sur \mathbb{R}^2 .

2- Prenons maintenant $a = \frac{1}{2}$. Soit $v = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$. Représenter graphiquement le vecteur v ainsi que son orthogonal v^\perp et ce, par rapport au produit scalaire $\langle \cdot, \cdot \rangle_a$.

Exercice N° 2 (10 pts) Soit $H = \{f: \mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R} \text{ mesurable telle que}$

$$\int_0^{+\infty} |f(x)|^2 e^{-x} dx < +\infty\}$$

muni du produit scalaire $\langle f, g \rangle = \int_0^{+\infty} f(x)g(x)e^{-x} dx$.

On définit pour $n \in \mathbb{N}$ et $x \in \mathbb{R}^+$, $l_n(x) = \frac{x^n}{n!} \frac{d^n}{dx^n} (e^{-x} x^n)$.

1- Montrer que pour tout $n \in \mathbb{N}$, l_n est un polynôme de degré n et de coefficient dominant $\frac{(-1)^n}{n!}$.

2- Vérifier que $\int_0^{+\infty} x^n e^{-x} dx = n!$ et en déduire que $\mathcal{R}[X]$ est inclus dans H .

3- Montrer que $\langle l^k, l^n \rangle = \begin{cases} (-1)^n n! & \text{si } k = n, \\ 0 & \text{si } k < n. \end{cases}$

En déduire que $(l_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est une suite orthonormée de H .

4- On admet que $\mathcal{R}[X]$ est dense dans H . Montrer que $(l_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est une base hilbertienne de H .

5- Calculer l_1 et en déduire $\min_{a, b, c \in \mathbb{R}} \int_0^{+\infty} (x^3 - ax^2 - bx - c)^2 e^{-x} dx$.

Exercice N° 3 (5 pts) Soit $E = \ell^2$, on définit l'opérateur A par

$$A(x_1, x_2, x_3, \dots, x_n, \dots) = \left(x_1, \frac{x_2}{2}, \frac{x_3}{3}, \dots, \frac{x_n}{n}, \dots\right).$$

1- Montrer que A est borné

2- Déduire que A est inversible et trouver A^{-1} .

3- Utiliser la suite suivante pour démontrer que A^{-1} n'est pas borné:

$$e_n = (x_1^n, x_2^n, x_3^n, \dots, x_n^n, \dots) \text{ avec } x_i^n = \begin{cases} 1, & \text{si } i = n, \\ 0, & \text{sinon.} \end{cases}$$

Exercice N° 1. Soient $A = \begin{pmatrix} 1 & a \\ a & 1 \end{pmatrix}$, $a \in \mathbb{R}$ et $\langle x, y \rangle_a = \langle Ax, y \rangle = y^T Ax$.

1- Les valeurs de a pour que $\langle \cdot, \cdot \rangle_a$ soit un produit scalaire sur \mathbb{R}^2 :

- En écrivant les vecteurs de \mathbb{R}^2 en colonnes. La bilinéarité est évidente et découle de la bilinéarité du produit scalaire $\langle \cdot, \cdot \rangle$ usuel de \mathbb{R}^2 .

- La symétrie découle du fait que $A^T = A$. En effet $\langle y, x \rangle_a = \langle Ay, x \rangle = x^T Ay = (x^T Ay)^T$ car c'est un scalaire

donc $\langle y, x \rangle_a = y^T A^T x = \langle Ax, y \rangle = \langle x, y \rangle_a$.

- La définie-positivité est équivalente à la propriété "définie-positif" de la matrice symétrique A .

Or A sera définie positive si et seulement si

$$\Delta_{11} = 1 > 0 \text{ (claire) et } \Delta_{22} = \det A = 1 - a^2 > 0.$$

Finalement, $\langle \cdot, \cdot \rangle_a$ est un produit scalaire si et seulement si $1 - a^2 > 0$:

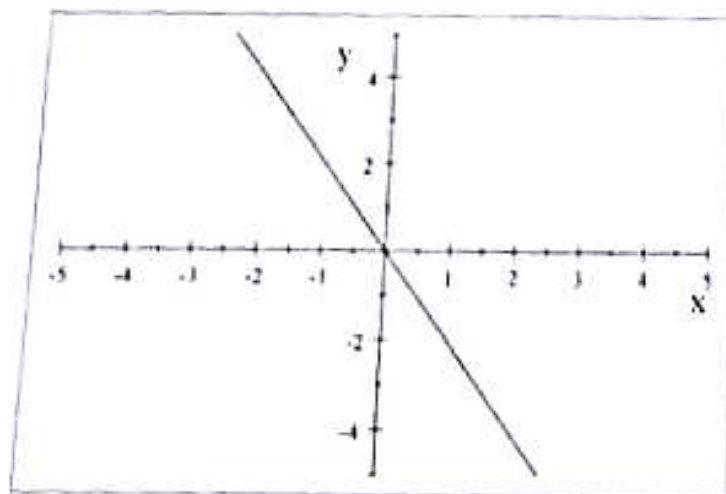
$$1 - a^2 > 0 \Leftrightarrow -1 < a < 1$$

2- Représentation graphique des vecteurs $v = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et v^T avec $a = \frac{1}{2}$:

$v^T = \left\{ x \in \mathbb{R}^2 / \langle x, v \rangle_{\frac{1}{2}} = 0 \right\}$. posons $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$, on aura

$$0 = \langle x, v \rangle_{\frac{1}{2}} = (1, 0) \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = x_1 + \frac{1}{2}x_2. \text{ donc}$$

$$v^T = \left\{ x \in \mathbb{R}^2 / 2x_1 + x_2 = 0 \right\}.$$



Exercice N° 2

1. D'après la formule de Leibniz, on a :

$$\begin{aligned} \frac{d^n}{dx^n}(e^{-x}x^n) &= \sum_{k=0}^n C_n^k \frac{d^k}{dx^k}(e^{-x}) \frac{d^{n-k}}{dx^{n-k}}(x^n) \\ &= \sum_{k=0}^n (-1)^k \frac{n!}{k!(n-k)!} \frac{n!}{k!} e^{-x} x^k \end{aligned}$$

D'où $L_0(x) = 1$ et pour $n \geq 1$,

$$\begin{aligned} L_n(x) &= \sum_{k=0}^n (-1)^k \frac{n!}{(k!)^2(n-k)!} x^k \\ &= \frac{(-1)^n}{n!} x^n + \sum_{k=0}^{n-1} (-1)^k \frac{n!}{(k!)^2(n-k)!} x^k. \end{aligned}$$

C'est-à-dire pour tout $n \in \mathbb{N}$, L_n est un polynôme de degré n et de coefficient dominant $\frac{(-1)^n}{n!}$.

2. Notons $I_n = \int_0^{+\infty} e^{-x} x^n dx$. On a $I_0 = 1$ et si $n \geq 1$, une intégration par parties donne

$$I_n = [-e^{-x} x^n]_0^{+\infty} + n \int_0^{+\infty} e^{-x} x^{n-1} dx = n I_{n-1}.$$

Une récurrence sur n donne $I_n = n!$.

D'où pour tout $n \in \mathbb{N}$, la fonction $x \mapsto x^n$ est un élément de H , par suite $\exists [X] \subset H$.

3. Soit $(k, n) \in \mathbb{N}^2$ tel que $k \leq n$. On a

$$\langle x^k, L_n \rangle = \int_0^{+\infty} x^k \frac{e^{-x}}{n!} (x^n e^{-x})^{(n)} e^{-x} dx = \frac{1}{n!} \int_0^{+\infty} x^k \frac{d^n}{dx^n}(e^{-x} x^n) dx.$$

On intègre par parties n fois (en dérivant à chaque fois x^k et en intégrant $\frac{d^n}{dx^n}(e^{-x} x^n)$).

Comme les fonctions $\frac{d^{n-i}}{dx^{n-i}}(e^{-x} x^n)$ avec $i = 1, \dots, n$ s'annulent en 0 et tendent vers 0 en $+\infty$, on obtient

$$\langle x^k, L_n \rangle = \frac{(-1)^n}{n!} \int_0^{+\infty} \frac{d^n}{dx^n}(x^k) e^{-x} x^n dx.$$

Par conséquent, si $n > k$, $\frac{d^n}{dx^n}(x^k) = 0$, et donc $\langle x^k, L_n \rangle = 0$. Si $k = n$, d'après 2, on a

$$\langle x^n, L_n \rangle = (-1)^n \int_0^{+\infty} e^{-x} x^n dx = (-1)^n I_n = (-1)^n n!.$$

Par suite, pour $n > k$, $\langle L_k, L_n \rangle = 0$, car d'après 1, L_k est un polynôme de degré k et

$$\langle L_n, L_n \rangle = \frac{(-1)^n}{n!} \langle x^n, L_n \rangle = \frac{(-1)^n}{n!} \cdot (-1)^n n! = 1.$$

Ainsi, la suite $(L_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est orthonormée.

4. Comme pour tout $n \in \mathbb{N}$, L_n est un polynôme de degré n , alors pour tout $n \in \mathbb{N}$,

$\text{Vect}(1, \dots, x^n) = \text{Vect}(L_0, \dots, L_n)$, d'où $\mathcal{R}(x) = \text{Vect}(L_n | n \in \mathbb{N})$, comme $\mathcal{R}(x)$ est dense dans H , la suite $(L_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est totale, par suite c'est une base hilbertienne de H

5 $L_1(x) = \frac{1}{\sqrt{2}}(-x^2 + 9x^2 - 18x + 6)$

On utilisant la norme associée on a

$$\min_{a, b, c} \int_0^{+\infty} (x^2 - ax^2 - bx - c)^2 e^{-x} dx = \inf_{P \in \mathcal{P}_{\leq 2}} \|x^2 - P\|^2 = \|x^2, L_1\|^2$$

où $P_{x,2,1}$ est la projection orthogonale sur l'espace des polynômes de degré ≤ 2 (qui est de dimension 3). Or d'après 3, $(x^2, L_1) = (-1)^1 3! = -6$, ainsi

$$\min_{a, b, c} \int_0^{+\infty} (x^2 - ax^2 - bx - c)^2 e^{-x} dx = \|x^2, L_1\|^2 = 36.$$

Exercice N° 3

1- $\forall x = (x_1, x_2, x_3, \dots, x_n, \dots) \in \ell^2 :$

$$\|A(x_1, x_2, x_3, \dots, x_n, \dots)\|^2 = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{|x_n|^2}{n^2} \leq 1 \cdot \sum_{n=1}^{+\infty} |x_n|^2 = \|x\|^2 < +\infty$$

Donc l'opérateur A est borné.

2- A est inversible car A est injectif.

Son inverse est donné par

$$A^{-1}(x_1, x_2, x_3, \dots, x_n, \dots) = (x_1, 2x_2, 3x_3, \dots, nx_n, \dots)$$

3- Cependant A^{-1} est non borné. En effet, si

$$e_n = (x_1^n, x_2^n, x_3^n, \dots, x_n^n, \dots) \text{ avec } x_i^n = \begin{cases} 1, & \text{si } i = n, \\ 0, & \text{sinon.} \end{cases}$$

on a $\|e_n\| = 1$ et $\|A^{-1}e_n\| = n$, donc A^{-1} n'est pas borné.